

SystemCシミュレータを使ってみよう

塚田雄一

ここでは、Open SystemC Initiative (OSCI) が提供しているSystemCシミュレータなどをダウンロードし、SystemCの動作環境を整える方法について説明する。(編集部)

SystemCは、Open SystemC Initiative(OSCI)によって規格化されたハードウェア・モデリング言語です。システムのモデリングのために必要な、ハードウェアのタイミングや並列動作、イベントへの応答などの構文を定義しています。OSCIは、SystemCのC++クラス・ライブラリ(シミュレーション・カーネル)を無償で提供しています。これらを手し、設計対象のモデルと合わせてC++コンパイラでコンパイル(make)することにより、検証用の実行ファイル(SystemCシミュレータ)を作成できます。

SystemCシミュレータを動作させるには、GNUやVisual Studio(Visual C++)といったC++の動作環境が必要です。逆に言うと、C++の環境さえあれば、だれでも無料でシミュレーション環境を構築できます。本稿では、Linux(ここではRed Hat Linux 9で動作を確認)とGNUコンパイラ(同gcc 3.2.2)を使って、SystemCモデリング環境を構築する方法を説明します。

● Webサイトから必要なファイルを手りする

まず、OSCIのWebサイト(URLは「<http://www.systemc.org/>」、図1)から「ダウンロード」をクリックし、systemc-2.0.1.tgzとregtest-2.0.1.tgzをダウンロードします。初めてこのサイトからダウンロードする際には、アカウントを登録する必要があります。

● 解凍とインストールを実行する

ダウンロードしたファイルを解凍し、インストールを行います。このインストールについては、解凍したファイルの中の/systemc-2.0.1/INSTALLが参考になります。

1) ファイル解凍

ターミナルを開き、ダウンロードしたファイルを格納したディレクトリに移動して、以下のように解凍を行います。

```
$ tar -xvzf systemc-2.0.1.tgz
$ tar -xvzf regtests-2.0.1.tgz
```

2) 動作環境設定

ターミナルにおいて、CXX環境変数の設定を行います。

```
$ export CXX=g++
```

3) Makefileの作成

ターミナルにおいて、作業ディレクトリ(objdir)を作成します。作業ディレクトリは、解凍したディレクトリsystemc-2.0.1の中に作成します。作業ディレクトリにおいて“../configure”を実行し、makeに必要なMakefileを作成します。

```
$ cd systemc-2.0.1
$ mkdir objdir
$ cd objdir
$ ../configure
```

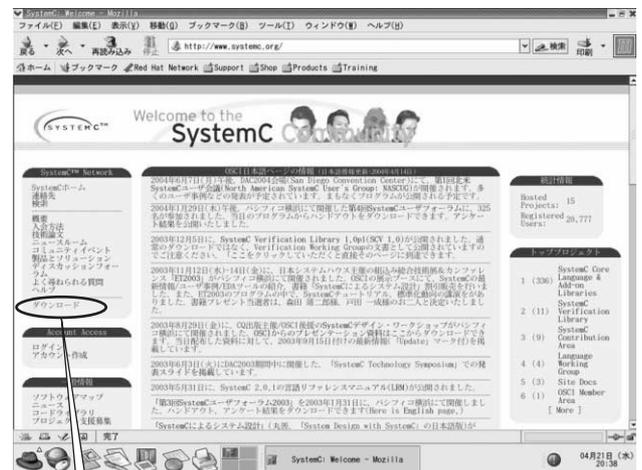


図1 OSCIのWebサイト

URLは「<http://www.systemc.org/>」。

4) インストール作業

ターミナルにおいてGNUのmake(gmake)を実行します。実行には数十分かかりますが、実行が完了すればインストール作業は完了です。systemc-2.0.1ディレクトリの中にinclude, lib-linuxディレクトリが作成されていれば、正常にインストールされています。作成されていない場合は、再度インストール作業を行ってください。

```
$ gmake
$ gmake debug
$ gmake install
```

● サンプルを動作させてみる

例として、今回はpipe^{注1}を動作させることにしました。systemc-2.0.1ディレクトリの中のexamplesの下のpipeディレクトリに移動し、gmakeを行います。run.xというファイルが作成されていれば正常に動作しています。

```
$ cd examples/systemc/pipe
$ gmake -f Makefile.linux
```

1) デバッグ実行

GNUのデバッガ(gdb)を起動し、r(実行)コマンドを実行すると、シミュレーション結果(図2)が表示されます。

```
$ gdb run.x
(gdb) r
```



図2 gdbの実行

GNUのデバッガ(gdb)でpipeを実行したところ。表示される内容は、動作環境によって多少異なる。

2) ソース・レベル・デバッグの実行

ソース・レベル・デバッグを行うためには、デバッグ・オプションを設定してコンパイルmakeを行う必要があります。まず、テキスト・エディタ(emacsなど)でmakefile.linuxファイルを開きます。

```
(gdb) quit
$ emacs Makefile.linux
```

「CFLAGS=\$(OPT)\$(OTHER)」をコメント・アウトし(行頭に#を付ける)、「CFLAGS=\$(DEBUG)\$(OTHER)」のコメントを解除してください(行頭の#を削除する)。

そして、再度コンパイルを行うことにより、デバッグ可能なサンプル・ファイルrun.xが作成されます。

```
$ gmake -f Makefile.linux
```

それではいよいよ、ソース・レベル・デバッグを実行します。先ほどと同様にgdbを起動します。ファイル・リストの表示(listコマンド)、ブレーク(bコマンド)、実行(rコマンド)、ステップ実行(sコマンド)などを行うことができます。

```
$ gdb run.x
(gdb) list stage1.cpp:36
(gdb) b [行番号]
(gdb) r
(gdb) s
```

SystemC動作環境は無償で入手可能(フリー・ソフトウェア)ですが、より作業効率を上げたい場合は、ツール・ベンダなどが販売しているツールを利用するとよいでしょう^{注2}。

つかだ・ゆういち
キャッツ(株)

< 筆者プロフィール >

塚田雄一。1989年、キャッツ(URLは「<http://www.zipc.com/>」)に入社。以来15年間、OEM製品、自社開発製品(EMUSE)の開発に従事。現在はSystemC関連のツール「XModelink」を担当している。

注1: pipeは三つのモジュールをバイラインでつないだサンプルである。
注2: 例えばキャッツは、SystemC関連ツールとして「XModelink SystemCデバッガ」を販売している。Windows(VC++)用の体験版は、本誌の2004年4月号の付属CD-ROMに収録されている。