

# 第 5 章

ステレオ入力のA-D/D-A変換のひな型

## C6713DSKの サンプル・プログラム

付属CD-ROMに収録されたC6713 DSK用サンプル・プログラムについて解説します。

DSK上のステレオA-Dコンバータから入力したデータをそのままステレオD-A変換するだけで、読者自身でプログラムを作成する場合のひな型として利用してください。

本章ではライン入力のプログラムについて解説しますが、マイク入力のプログラムも付属CD-ROMに収録してあります(マイク入力プログラムはモノラル入力になる)。

A-D/D-A(CODEC)と、DSP間のデータ転送方式の異なる下記の3種類のプログラムがあります。

- `through_poll` : ポーリングで1サンプルずつデータ転送
- `through_intr` : シリアル・ポート受信割り込みを使って1サンプルずつデータ転送
- `through_edma` : DMAを使ってブロックI/O

`through_poll`はポーリングを用いたプログラムです。A-D変換が終了して、CODECからデータが転送されるのをプログラム内でつねに監視していて、データが送られてきたら次の処理に移ります。A-D変換が終わるまでの監視中は他の処理ができず非効率なので、通常はこの方法は用いられません。

`through_intr`は、DSPのシリアル・ポートにA-Dコンバータからデータが1サンプル転送されるたびに割り込みを発生させて、割り込みルーチン内でデータを読み取り、D-A出力を行います。これがDSPプログラムのもっとも基本的な構成です。

`through_edma`は、A-D/D-A変換とDSP間のデータ転送にDMAを用いています。A-D/D-A変換ともにそれぞれ二つのバッファを交互に切り替えながらブロック転送を行います〔第2章の図2-6(b)参照〕。

1サンプルずつのデータ入出力と比較すると、ブロック転送はI/Oのオーバー・ヘッドが少なくなります。当然ながらブロック転送を用いたときにはDSPでの演算処理もブロック処理となりますから、C6713内蔵の複数の演算器を効率的に用いるプログラムを作成して処理の高速化を図ることが可能です。その反面、バッファ長ぶんの遅延がつくために、低処理遅延が求められるアプリケーションには向きません。

## ■ ひな型を利用したプログラム作成について

本章以降で紹介しているサンプル・プログラムの大部分は、シリアル・ポート受信の割り込みを使って1サンプル単位でのA-D、D-Aを行っています。一部のプログラムのみDMAを用いたブロック転送をしています。

これらのプログラムをひな型として読者自身でプログラムを作成する場合は、新たに作成したディレクトリにファイルをすべてコピーしてそのまま使ってください。

プログラム名を変更して使用する場合は、以下の手順で作業を行ってください。以降ではサンプル・プログラム `through_intr` を元に `myprog` という名前のプログラムを作成するものとして説明しています。

(1) サンプル・プログラム `through_intr` のプロジェクトに含まれるファイルのうち、以下の五つのファイルを新たに作成したディレクトリにコピーします〔**図5-1(a), (b)**〕。

```
c6713dsk.h
lnk.cmd
through_intr.c
through_intr.pjt
vectors.asm
```

各ファイルの読み取り専用の属性はすべてはずしてください。

(2) `through_intr.c`, `through_intr.pjt` を、それぞれ `myprog.c`, `myprog.pjt` にリネームします〔**図5-1(c)**〕。

(3) CCSを起動して、Project→Openでプロジェクト `myprog.pjt` を開きます。すると、CCSはリネーム前の `through_intr.c` を読み込もうとして、**図5-1(d)** のようなエラー・メッセージを出します。ここでRemoveのボタンを押します(プロジェクトから `through_intr.c` を削除)。

(4) Project→Add Files to Projectで `myprog.c` をプロジェクトに追加します。

(5) Project→Build Optionsでリンクのオプションの出力ファイル名(Output Filename)の指定を `through_intr.out` から `myprog.out` に変更します〔**図5-1(e)**〕。

(6) これでプロジェクトの修正は終了しました。Project→Saveで修正したプロジェクトをいったんセーブします。

(7) Project→Rebuild Allでコンパイル、リンクが正常に終了して実行プログラム `myprog.out` が生成されることを確認してください。

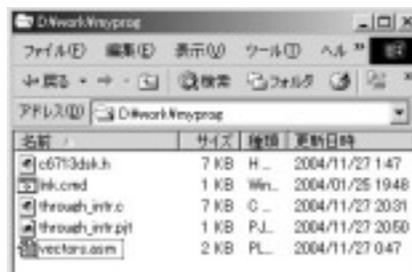
(8) Debug→ConnectでCCSとDSKを接続します。

(9) 次に、File→Load Programで `myprog.out` をDSKにダウンロードして、Debug→Runで実行します。プログラムの中身は修正していないので、元のサンプル・プログラムと同様にA-Dコンバータに入力した信号がそのままD-Aから出力されるはずです。

ここまでの確認が終わったら、次はCソース・プログラム `myprog.c` に手を加えて自分のプログラムの作成に取りかかってください。



(a) サンプル・プログラム through\_intr  
に含まれるファイル



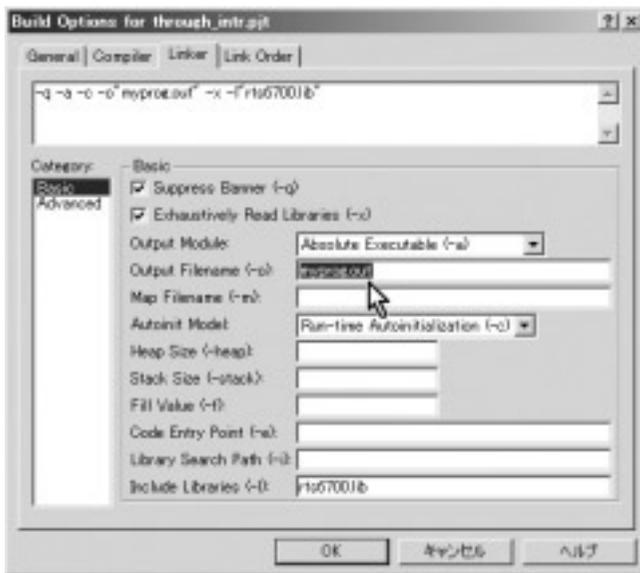
(b) 新たに作成したディレクトリに五つの  
ファイルをコピーする



(c) through\_intr.o, through\_intr.pjt  
をそれぞれ myprog.o, myprog.pjt にリ  
ネームする



(d) Project → Open でプロジェクト myprog.pjt を開くとエラー・  
メッセージが出るので、Remove のボタンを押す



(e) Project → Build Options  
で出力ファイル名を through  
\_intr.out から myprog.out  
に変更する

〈図5-1〉 付属CD-ROMの収録サンプル・プログラムをひな型にプログラムを作成するときの手順  
プロジェクト through\_intr を元に myprog を作成する場合

## 5-1 サンプル・プログラムの解説

サンプル・プログラムの処理の内容は、図5-2のとおりです。

A-D変換した信号をD-A変換するだけですが、左チャンネル出力にのみ2秒のディレイがかかります(サンプリング周波数48kHz、ディレイの値は96000サンプル)。ディレイはリング・バッファを使って実現しています。

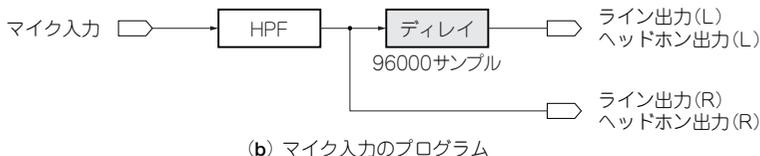
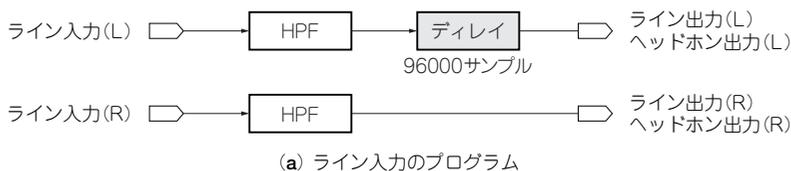
また、入力には直流成分をカットするためのハイパス・フィルタ(以降HPF)が付いています。音声・オーディオ用のΣΔ型A-Dコンバータは直流信号を扱うことができませんが、出力にDCオフセットが付くことがあるので、それを除去するためのHPFを使います。DSK搭載のTLC320AIC23はもともとDCカットのためD-A出力側にデジタルHPFがついていますが、説明のためにプログラム側にもHPFの処理を入れました。

### ■ through\_intr.c

まず、ライン入力、シリアル・ポート受信割り込みを使ったプログラムthrough\_intr.cの内容について説明します(リスト5-1)

11行目で直流成分のカット用のHPFの係数を定義しています。12行目で定義しているBUF\_LENがディレイを実現するためのリング・バッファ長です。

ここでサンプリング周波数は48kHzなので、BUF\_LEN = 96000としたときの遅延時間は、



〈図5-2〉 サンプル・プログラム through\_poll, through\_intr, through\_edma の処理

同じファイル名でライン入力とマイク入力のプログラムがそれぞれ付属CD-ROMの別々のディレクトリに収録されている。左チャンネルの出力にのみ2秒のディレイがかかる(サンプリング周波数48kHz)。HPFは直流成分をカットするためのもの

注5-1：英単語 pointer の意味のとおりポインタ。C言語のポインタ変数ではない、本書のプログラムではポインタ変数は一切使用していない。ポインタ変数を用いたコーディングも可能だが、その必要性はない。算術演算主体のデジタル信号処理で、明示的にポインタ変数を使わなければうまく記述できないような処理はないはず。