

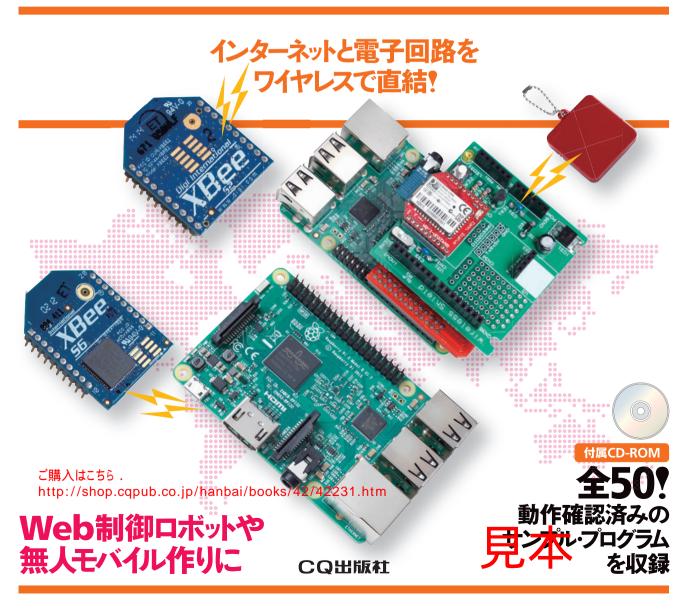
Wi-Fi/Bluetooth/ZigBee無線用

# Raspberry Pi プログラム全集



Complete collection of Raspberry Pi software programs for Wi-Fi/Bluetooth/ZigBee

国野亘著



# 第1節 Raspberry Pi と Linux について

Raspberry Pi(ラズベリー・パイ)は、英国 Raspberry Pi Foundation(ラズベリー・パイ財団)が開発した安価なマイコン・ボード・コンピュータです。クレジット・カードとほぼ同じサイズの基板にも関わらず、USB キーボードと USB マウス、そしてテレビもしくは PC 用モニタ(ディスプレイ)等に接続することで、学習用パソコンとして使用することができます。

小型の学習用パソコンといっても、インターネット 閲覧やビデオ再生、ワープロ、表計算、ゲームといっ たパソコン並みの能力をもっています(図 1-1).

2015 年 2 月に発売された Raspberry Pi 2 Model B には、スマートフォンなどで使用されている ARM Cortex-A シリーズのアプリケーション・プロセッサ Cortex-A7 Quad Core 900MHz が搭載されました. さらに Raspberry Pi 3 では 64 ビットの Cortex-A53 が採用され、処理能力が上がりました.

一般的なパソコンでは、Microsoft Windows や Mac OS X といった OS が動作しており、その上でアプリケーション・ソフトが動作します。Raspberry Pi には、複数の Linux ベースのディストリビューションがリリースされており、それらの中からインストールする OS を選択し、その上でアプリケーション・ソ

フトを動作させることができます.

本書では、Raspberry Pi でよく使われている Raspbian と呼ばれる Linux ベースの OS を使用します。Raspbian は、Raspberry Pi ユーザの有志達が Linux ベースの Debian を Raspberry Pi のハードウェ ア向けにカスタマイズした OS です。もちろん、無料で利用することができます。Raspberry Pi Foundation が公式にサポートを行っており、Raspberry Pi 標準 OS と呼んでも良いでしょう。

さて、Linux ベースの OS と聞いても馴染みのない人もいると思います。Linux は、スマートフォンの Android のカーネル部 <sup>1</sup> に採用されているなど、とても身近に存在する OS です。古くはスマートフォンの基となった PDA(写真 1-2)でも使われてきました。これらから、モバイル機器の IT 化にもっとも寄与した OS と言えるでしょう。

また、クラウド・サーバやスーパーコンピュータなどにも用いられています。かつてミニコンやワークステーションといったサーバ機器には、UNIXが使われていました。その後、UNIX技術を多くの人が利用できるように開発されたLinuxが普及し、現在では、LinuxがITインフラを支えるサーバ用のOSとして

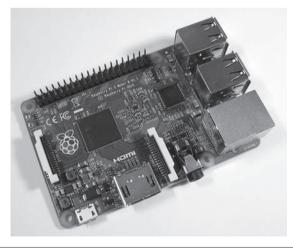


写真 1-1 Raspberry Pi 2 Model B

<sup>&</sup>lt;sup>1</sup> カーネル:OS の中核となるハードウェア・リソースを管理するソフトウェア部.



## 第1節 覚えておかなければならない Linux コマンド① Is

Raspbian は、Raspberry Pi 上で動作する Linux をベースとした OS です.LXTerminal から Linux コマンド(bash コマンド)を入力することで、Raspbian 内の Linux カーネルにアクセスすることができます.本節以降.この Linux コマンドについて説明します.

多くの Linux の専門書では、すべての作業を Linux コマンドで行えるほどの詳細な説明が書かれています。 これは CLI と初期の GUI <sup>10</sup> とを比べたときに、CLI のほうが OS 上の操作を効率的に行うことができたからです。しかし、現在はグラフィックならではの表現力によって、操作を判断するまでの時間や操作ミスの防止が可能であり、開発者の GUI 環境への移行

も進んでいます. ここでは GUI 操作と併用することを前提として,必要最小限度の Linux コマンドを学習します.

フォルダ内のファイル等を確認するには「ls」(List Segment)コマンドを使用します. 図 1-13 (p.22) のアイコンをクリックして LXTerminal を起動し、「L」キーと「S」キーで小文字の「ls」を入力し、「Enter」キーを押下すると、図 2-1 のようにフォルダ内のファイルやサブフォルダ  $^{11}$  が表示されます.

#### \$ 1s 🗐

「ls」に続けて「スペース」キー, 「-(マイナス)」キー, 「L | キーを順に押下し、「ls - | | と表示されるのを確認

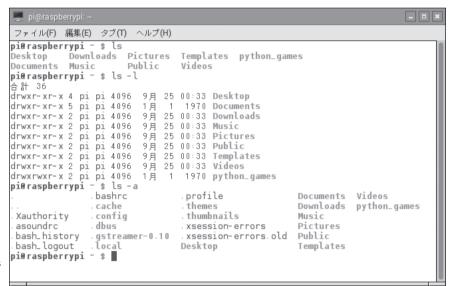


図 2-1 Linux コマンド[Is]の実行 結果の一例

表 2-1 Linux コマンド[Is]のおもな機能

コマンド	機能
ls	フォルダ内のファイルやサブフォルダを表示する
ls -l	フォルダ内のファイルやサブフォルダを一覧表示する
ls -a	フォルダ内を隠しファイルを含めて表示する
ls -la	隠しファイルを含めて一覧表示する(「ls -1 -a」でも可)

<sup>10</sup> GUI:グラフィカル・ユーザ・インターフェース=グラフィックとマウス等による UI.

<sup>&</sup>lt;sup>11</sup> サブフォルダ:フォルダ内にあるフォルダ.

## 第1節 コマンド UI の定番プログラム [Hello, World!] を表示しよう

パソコンのプログラム演習において、一番初めに学ぶ定番のプログラムが「Hello, World!」です。本節では、プログラムの作成方法やコンパイルの方法、実行方法について説明します。

まずは、練習用プログラムをダウンロードしてください。キーボードに慣れていない人は本書に書かれているプログラムを自分で入力してみても良いですが、ダウンロードしたものを基にして、処理の流れをつかむことも重要です。

ダウンロードするには、LXTerminal を起動し、下記のコマンドを入力します。大文字と小文字も間違えないようにしてください。 付属の CR-ROM や、筆者のサポート・ページ <sup>14</sup> からダウンロードすることもできますが、git コマンドによるダウンロードを奨めます。

\$ git\_clone\_https://github.com/
bokunimowakaru/RaspberryPi.git

#### 練習用プログラムのダウンロード(GitHub)

https://github.com/bokunimowakaru/ RaspberryPi.git

上記のgitコマンドを使ってダウンロードすると、「RaspberryPi」フォルダが作成されます。また、その中の「practice」フォルダ内に練習用のプログラムが格納されます。拡張子に「.c」が付与されているファイルが C 言語のプログラムです。

それでは、練習用のプログラム **3-1** [practice01.c]

を、テキスト・エディタ「Leaf Pad」で開いてみましょう。File Manager を使う場合は、「practice」フォルダ内の「practice01.c」を右クリックし、「アプリケーションで開く」を選択し、図 2-4(P.38)の画面で「Text Editor」を選択します。

ダウンロードしたプログラムを Leaf Pad で開いた ときの画面の一例を、図 3-1 に示します.このプログラムを編集することもできますが,まずはコンパイル  $^{15}$  方法から説明します.

ダウンロード時に開いた LXTerminal に以下のコマンドを入力して、practice フォルダへ移動します。補完機能を利用する場合、「C」キー、「D」キー、「スペース」キーを順に押して小文字の「cd」」まで入力し、「Shift」キーを押しながら「R」キーを押して大文字の「R」を入力、「Tab」キーを押して「RaspberryPi」に補完します。この段階では「Enter」を押さずに、「P」キー、「R」キーを押して小文字の「pr」と入力してから「Tab」キーを押し「practice」に補完し、「Enter」を押します。

- \$ cd\_R[Tab]
- → \$ cd\_RaspberryPi/
- → \$ cd\_RaspberryPi/pr[Tab]
- → \$ cd\_RaspberryPi/practice/

「practice」フォルダに移動したら、念のために「ls」 コマンドを使ってプログラム「practice01.c」などが入っていることを確認します. そして、下記のコンパイル・コマンドを実行します.

\$ gcc∟practice01.c⊄

図 3-1 練習用プログラム practice01.c

<sup>14</sup> 筆者のサポート・ページ:http://www.geocities.jp/bokunimowakaru/cq/raspi/.

<sup>15</sup> コンパイル:プログラムを実行可能な形式に変換すること.

## 第1節 プロトコル・スタック搭載ワイヤレス通信モジュール

ワイヤレス通信の実験やワイヤレス通信を応用したアプリケーションを作る場合、高周波回路の設計や通信プロトコル・スタック <sup>19</sup> の実装が必要です。ワイヤレス通信用 IC の中には、これらの機能をワンチップ化してソフトウェアとともに IC に搭載しているものがあります。

それでも、アンテナと IC を接続する回路には高周 波回路設計が必要ですし、電波を送信する場合は、後 述の技適を受ける必要もあります。また、通信プロト コル・スタックが実装されていたとしても、その API が使いやすくなければ、簡単にアプリケーションを開発することはできません。

そこで本書では、簡単にワイヤレス通信の基礎実験や応用・活用できるように、これら必要なすべての要素が含まれた通信モジュール(図 4-1)を使用します。また、これらの活用に必要な技術内容と豊富なサンプル・プログラムを紹介します。

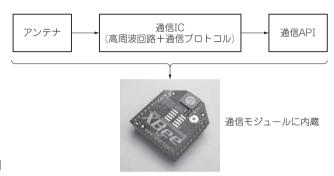


図 4-1 プロトコル搭載 XBee モジュールの例

## 第2節 技適や認証の取得済みモジュールでしか送信してはならない

日本国内で電波を送信する場合は、少なくとも、技適  $^{20}$  または工事設計認証などを受け、電波法令で定められている技術基準に適合した機器を使用する必要があります。これらの機器には、郵便局を表す $\top$ のシンボルが入った技適マーク(図 4-2)が表示されています。

ワイヤレス通信モジュールのうち,技適や認証を受けていない製品は、日本国内で電波を送信することができません。また、通信モジュールのアンテナを指定外のものに交換した場合や、モジュール内の回路を改変した場合は、技適を受け直す必要があります。例え

ば、XBee モジュールの中にはアンテナが交換できる タイプ(RPSMA タイプや U.FL タイプ)がありますが、 指定外のアンテナを使用する場合は、技適の再受検が 必要です。

また、2012年8月以前は、はんだ付けを前提としたモジュールの技適や認証が認められていなかったため、基板との接続用コネクタのない通信モジュールの認証が得られませんでした。

本書で使用する通信モジュールは、通信モジュール 単体で認証を得ているので、技適の手間や費用をかけ ずにすぐに実験を行うことができます(表 4-1).

<sup>19</sup> プロトコル・スタック:複数の階層に分かれた通信プロトコルを実装したソフトウェア.

<sup>20</sup> 技適:技術基準適合証明.

# 第1節 ZigBeeの歴史とその特長を知っておこう

ZigBee は、ZigBee アライアンスが定めた無線通信 方式の規格です。1998 年に Intel 社や IBM 社などが 設立した HomeRF ワーキング・グループによって策 定された HomeRF Lite 規格が基となっています。当 時、Ericsson 社も Bluetooth SIG を設立して Bluetooth の規格化を進めており、さらに無線 LAN についても CCK 方式と呼ばれる 22Mbps の規格化が進められて いた時代です。規格化競争の中、HomeRFと Bluetooth、無線 LAN の 3 方式の比較が盛んでした。

このような規格のデファクト化の競争の中で、HomeRFから派生し、ZigBee の原型である HomeRF Lite の検討が始まりました。ZigBee 方式では、パソコンをターゲットとした無線 LAN や、携帯電話をターゲットとした Bluetooth との競争を避け、通信速度を控える一方、表 5-1 に示すような IoT <sup>21</sup> デバイスとしての特長を目標とすることになりました。

一戸建ての住宅内くらいをカバーする通信可能距離や、65535 台もの最大接続可能端末数、乾電池で2年間は動作する超省電力、さらにチップ単価\$2といった特長から、家庭内のすべてのモノをワイヤレス接続するようなアプリケーションを想定しました。家電、充電池や乾電池で動作する小型機器だけでなく、電気を使わなかったような物品など幅広い機器によるネットワーク構築が考えられ、また ZigBee 用のインターネット・ゲートウェイを経由し、クラウド上で機器の情報を共有したり、機器を制御したりすることが可能になりました。

実用的な応用例としては、家電機器に組み込んで

ホーム・オートメーション・システムを実現したり、 センサや警報器などによるホーム・セキュリティ・シ ステムを構築したりすることが得意な規格です.

ZigBee 規格は、2004年12月に ZigBee 2004(Ver. 1.0) 仕様が策定され、2006年12月に ZigBee 2006、そして 2007年10月に通信の信頼性や効率性、秘匿性などを向上させた ZigBee PRO 2007が策定されました。さらにエナジー・ハーベスト(環境発電)とよばれる自然エネルギーや、ドアノブの回転による発電などの極めて小さな消費電力で動作する Green Power対応の ZigBee PRO 2012や、インターネット標準の規格化団体 IETFが策定した 6LoWPANを用いた ZigBee IP も規格化されています。

ZigBee が注目され始めたのは、ホーム・オートメーション機能を応用した家庭内の機器のネットワーク技術の実用化が始まったからです。また、2008年6月には、ZigBee PRO 2007上に、ZigBee Smart Energyプロファイルと呼ばれるアプリケーションが定義され、電力メータを中心にした ZigBee ネットワークも展開されました。

一方、前章に記載したとおり、Bluetooth SIG が規格化した BLE が、ZigBee と似たような用途を展開しようとしています。従来の Bluetooth との互換性はなく、現実としてはあまり使われていないものの、デュアル・モードとして通常の Bluetooth 用 IC に搭載され、搭載品の普及が進みつつあります。かつての HomeRF の時代から、再び ZigBee の脅威となりました。

表 5-1 ZigBee 方式の概要

仕様	特 長
通信可能距離	約 40m(Digi International 社 XBee ZB の屋内通信距離)
最大端末数	65535 台
低消費電力	乾電池2本で最大2年間の動作(ZigBee SIG 目標値)
低コスト	LSI 単価で \$ 2(ZigBee SIG 目標値)

<sup>&</sup>lt;sup>21</sup> IoT (Internet of Things): インターネットで情報共有したり制御することが可能な機

## 第1節 市販の XBee USB エクスプローラの機能比較

XBee ZB モジュールをパソコンや Raspberry Pi で使用するには、図 6-1 のように XBee USB エクスプローラ(写真 6-1)、または Digi International 社の XBIB-U-DEV ボード(写真 6-2)を使用して、パソコンの USB 端子に接続します.ここでは、市販の XBee USB エクスプローラの機能について説明します.なお,XBee ZB モジュールのファームウェアを書き換えるために,XBee ZB モジュールをパソコンに接続する必要があります.したがって,かならず 1 台以上の XBeeUSB エクスプローラが必要です.

市販の XBee USB エクスプローラの比較表を,表 6-1 に示します。それぞれ機能に違いがあるので、欲しい機能に合わせて購入すると良いでしょう。親機に使用するのであれば LED や SW は不要のように思われるかもしれませんが、開発時のデバッグ用と考えるとなるべく多くの機能がついているほうが良いでしょう。

以下に、表 6-1 中の各機能について説明します.

表中の項目「RSSI LED」は、他の XBee ZB からのパケットを受信したことを示す LED です.受信強度が高いほど明るく点灯します.デバッグ時の動作確認などに役立ちます.

項目「アソシエート LED」の LED は、XBee ZBのネットワークのジョイン(参加)状態や動作状態を示します.また,同じ ZigBee ネットワーク内にある XBee ZB 機器のコミッショニング・ボタンが押されたときに高速に点滅します.うまく動かないときやデバッグ時,運用時に便利なので,アソシエート LEDのついているものをお奨めします.

「リセット SW(ボタン)」は、XBee ZB モジュールの異常時などの復旧に使用するボタンです.電源OFF と電源ON による再起動でも対応できます.しかし、後述の XCTU という設定ツールから End Device の設定を変更するときなどに頻繁に使用します.End Device を使った実験には、必須の機能と考えても良いでしょう.

「コミッショニング SW(ボタン)」は、XBee ZB ネッ

トワークへの接続開始時にスリープ中の XBee ZB モジュールを起動したり、新しい XBee ZB 子機の ZigBee ネットワークのジョイン許可やネットワーク情報の初期化を行ったりする際に使用します。 ZigBee ネットワークそのものの実験や、複数の ZigBee ネットワークを切り換えて使用する場合などに必要な機能です。

「FTDI Chip」は、USBシリアル変換用ICが推奨ICであるかどうかを示しています。XBee USBエクスプローラのメイン機能は、XBee ZBモジュールのシリアル信号をパソコン用のUSB信号に変換する機能です。このシリアルUSB変換用のICには、FTDI製のICを推奨します。他社のICの中にはXBee ZBモジュールとの相性の良くないものもあり、機能に制約が生じたりXCTUからの設定にエラーが発生しやすくなったりする場合があるからです。とはいえ、FTDI製のICを使えば、かならず安定して動作するとまでは言えません。他のICに比べて安心できるといった程度です。

「ブート・ローダ書き換え」は、XBee のファームウェアの書き換えを失敗したときなどに XBee ZB モジュールのソフトウェア修復に必要な機能です. XBee ZBモジュールが全く起動できなくなり、ファー

表 6-1 市販 XBee USB エクスプローラの比較表

XBee USB エクスプローラ	参考価格	RSSI LED	アソシ エート LED
秋月電子通商 AE-XBEE-USB	1,280 円	0	0
SWITCH SCIENCE XBee USB アダプタ	1,890 円	0	×
Strawberry Linux XBee エクスプローラ USB	2,205 円	0	×
SparkFun WRL-08687 XBee Explorer USB	2,500 円	0	×
Seeeed Studio UartSBee V4	\$19.50	0	0
CQ 出版社 XBee 書込基板 XU-1	10,500 円	×	0

## 第1節 サンプル1 XBeeのLEDを点滅させる

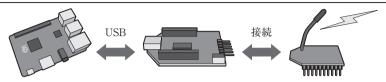
SAMPLE '

親機 XBee の RSSI 表示用 LED を点滅させる

|練習用サンプル 通信方式:XBee ZB 開発環境:Raspberry Pi

Raspberry Piに接続した親機 XBee の LED を点滅させるサンプルです。市販されている多くの XBee 用 USB エクスプローラに搭載されている RSSI 表示用 LED を点滅させてみます(ワイヤレス通信は行わない).

親機



Raspberry Pi

XBee USBエクスプローラ XI

XBee PRO ZBモジュール

ファームウェア: ZIGBEE CC	OORDINATOR API	Coordinator	API モード
電源: USB 5V → 3.3V	シリアル:Raspberry Pi	スリープ(9): -	RSSI(6): LED
DIO1(19): -	DIO2(18): -	DIO3(17): -	Commissioning(20): (SW)
DIO4(11): -	DIO11(7): -	DIO12(4): -	Associate(15): (LED)
その他: Raspharry Pi に接続した組織 YRoo 7R のみ(子機 YRoo たし)の構成です			

#### 必要なハードウェア

• Raspberry Pi 2 Model B(本体, AC アダプタ, 周辺機器など) 1式

• 各社 XBee USB エクスプローラ

1個

• Digi International 社 XBee (PRO) ZB モジュール

1個

• USB ケーブルなど

このサンプル 1 は、多くの市販 USB エクスプローラに実装されている RSSI 表示用の LED を点滅させるプログラムです.

RSSI は電波の受信強度を示す指標です. この LED の明るさで、およその電波の強度を示す目的で実装されています. このため、通常は制御する対象の LED ではありません.

ここでは、Raspberry Pi と XBee ZB モジュールと の間の UART シリアル通信が適切に動作しているか どうかを確認するために、RSSI 用の LED を使用します。Raspberry Pi のハードウェアや OS、XBee USB エクスプローラ、XBee ZB モジュールのそれぞれに 問題がなければ、RSSI 表示の LED が正しく点滅します。

まず、親機用の XBee PRO ZB モジュールのファームウェアを「ZIGBEE COORDINATOR API」に変更します。 PRO でない XBee ZB モジュールでもかまいません。 すでに、第6章第5節で行っていた場合は、そのまま使います。また、 XBee 管理用ライブラリのダ

ウンロードも必要です.こちらも,第6章第7節でダウンロードしていれば.再実行する必要はありません.

Raspberry Pi 用のサンプル・プログラムはダウンロードした「xbeeCoord」フォルダ内の「cqpub\_pi」フォルダに入っています. Leaf Pad でサンプル・プログラム1「example01\_rssi.c」を開いて確認してみましょう.

ここからは、コンパイルと実行方法について説明します.

Raspberry Pi の Raspbian で LXTerminal を開き, 以下のコマンドを入力してフォルダ(ディレクトリ)を 移動します.

#### \$ cd\_~/xbeeCoord/capub pi 4

「example01\_rssi.c」をコンパイルするには以下のように入力します.

#### \$ gcc\_example01\_rssi.c々

エラーが表示されなければコンパイルが成功し、実行ファイル「a.out」が作成されます。実行するには下記を入力します(「./」は「こセンシルダルある」を意味

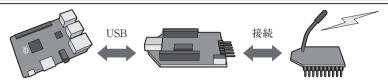
#### サンプル 21 XBee Wall Router で照度を測定する 第1節

Digi International 製 XBee Wall Router で照度と温度を測定する

実験用サンプル 通信方式: XBee ZB 開発環境:Raspberry Pi

Digi International 社製の XBee Wall Router もしくは XBee Sensor の照度と温度を Raspberry Pi に接続した親機 XBee ZB モジュールから読み取る実験用サンプルです.

親 機



Raspberry Pi

XBee USBエクスプローラ

XBee PRO ZBモジュール

ファームウェア: ZIGBEE CC	ORDINATOR API	Coordinator	API モード	
電源: USB 5V → 3.3V	シリアル:Raspberry Pi	スリープ(9): -	RSSI(6): (LED)	
DIO1(19): -	DIO2(18): -	DIO3(17): -	Commissioning (20): (SW)	
DIO4(11): -	DIO11(7): -	DIO12(4): -	Associate(15): (LED)	
その他:XBee ZB モジュールでも動作します(ただし通信可能範囲は狭くなる).				

子 機



XBee Wall Router

1式

ファームウェア:ZIGBEE ROUTER AT		Router	Transparent モード
電源:AC コンセント	シリアル: -	スリープ(9): -	RSSI(6): -
AD1(19): 照度センサ	AD2(18):温度センサ	DIO3(17): -	Commissioning (20): SW
DIO4(11): -	DIO11(7): -	DIO12(4): -	Associate(15): LED
その他・昭度センサー 温度センサの値は日宝です。 ナきな調業が生じます			

必要なハードウェア

• Raspberry Pi 2 Model B(本体, AC アダプタ, 周辺機器など)

• 各社 XBee USB エクスプローラ 1個

• Digi International 社 XBee PRO ZB モジュール 1個

• Digi International 社 XBeeWall Router または XBee Sensor 1台

• USB ケーブルなど

サンプル・プログラム 21 は、Digi International 社 製の XBee Wall Router(ウォールルータ)もしくは、 XBee Sensor の照度センサと温度センサの測定値を. Raspberry Pi 側の親機から取得する実験用サンプル・ プログラムです.

XBee Wall Router は、コンセントに差し込んで XBee ZBの中継を行うための製品です. 国内ではス トロベリーリナックス社がレンジ・エクステンダーと いう名称で販売しています.

XBee Wall Router には、XBee PRO ZBモジュー

ルと、照度センサ、温度センサ、そして電源回路が内 蔵されています.ファームウェアは、ZIGBEE ROUTER AT, デバイス識別子 ATDD の応答値は 00 03 00 08 です(後述). また、内部ではアナログ入 カ AD1 ポートに照度センサ, AD2 ポートに温度セン サが接続されています.

まず、XBee Wall Routerの動作確認をしてみましょ う. これまでどおり、親機 Raspberry Pi には、ファー ムウェア ZIGBEE COORDINATOR API が書かれた XBee PRO ZBモジュー

## 第1節 XBee Wi-Fi モジュールの特長

XBee Wi-Fi モジュールは、XBee PRO ZB モジュールとほぼ同じ大きさ、類似したインターフェースと使い勝手のまま、無線 LAN 規格である IEEE 802.11 に対応したワイヤレス通信モジュールです。

XBee ZBの場合は、親機となる XBee PRO ZB モジュールが必要であったため、最低 2 個の XBee ZB モジュールが必要でした。一方、ここで説明する XBee Wi-Fi モジュールは、1 個から始めることができます。 XBee Wi-Fi 単体でインターネットの標準プロトコルを搭載しているからです(図 9-1)。ただし、少なくとも Raspberry Pi と同じネットワークに接続された無線 LAN アクセス・ポイントが必要です。

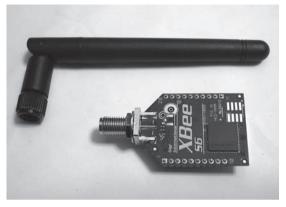
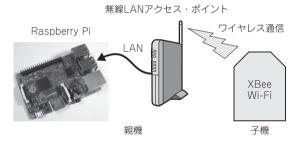


写真 9-1 XBee Wi-Fi モジュール (RPSMA アンテナ・タイプ)の一例



(a) XBee ZBを使用した場合



(b) XBee Wi-Fiを使用した場合

図 9-1 XBee ZB と XBee Wi-Fi との子機へのワイヤレス诵信方法の違い

## 第2節 XBee Wi-Fi モジュールの無線 LAN 設定方法

XBee Wi-Fi の無線 LAN 設定を行うには、パソコンと XCTU が必要です。パソコンと XBee Wi-Fi との接続には、市販の XBee USB エクスプローラを使用します。ただし、XBee Wi-Fi の消費電力は XBee ZB に比べて大きいので、XBee USB エクスプローラの中には XBee Wi-Fi に対応していないものがあります。数回に一度、電源が入らないなど不安定な動作に陥るような場合は、電源供給が不足している可能性が高いです。不安定な場合は、XBee USB エクスプローラを XBee Wi-Fi 対応のものに変更してください。AC アダプタが使用可能な XBee USB エクスプローラ

の場合は、ACアダプタを接続してください. なお、不安定な状態で XBee Wi-Fi のファームウェアの書き換えると、故障の原因となります.

XCTUを起動し、XBee Wi-Fi が接続されたシリアルCOMポートを選択してから「Modem Configuration」タブに移り、「Read」ボタンを押すと、図9-2のような画面が表示されます。この画面で「Active Scan」を選択し、「Scan」をクリックすると無線LANアクセス・ポイントのスキャンが実行され、図9-3のようなスキャン結果が表示されます。

この中からアクセスした - 無 LAN アクセス・ホ

## 第 1 節 サンプル 31 XBee Wi-Fi の LED を制御する①リモート AT コマンド

SAMPLE 31

XBee Wi-Fi の LED を制御する①リモート AT コマンド

実験用サンプル 通信方式: XBee Wi-Fi

Raspberry Pi から子機 XBee Wi-Fi モジュールの GPIO(DIO)ポートをリモート制御するサンプルです.

親機



その他:Raspberry Pi と無線 LAN アクセス・ポイントを有線または無線で接続.

接続接続

DC-DC付きピッチ変換

ファームウェア:XBEE WI-F	Ï	MA=1 (Static IP)	
電源:乾電池2本3V	シリアル: -	スリープ(9): -	DIO10(6): LED(RSSI)
DIO1(19): (タクト・スイッチ)	DIO2(18): -	DIO3(17): -	DIO0(20): -
DIO4(11): LED	DIO11(7): -	DIO12(4): -	Associate (15): -

その他:最新の Digi International 社の開発ボード XBIB-U-DEV (TH/SMT Hybrid) でも動作します.

#### 必要なハードウェア

• Raspberry Pi 2 Model B(本体, AC アダプタ, 周辺機器など) 1

XBee Wi-Fiモジュール

● 無線 LAN アクセス・ポイント 1台

• Digi International 社 XBee Wi-Fi モジュール 1 個

DC-DC 電源回路付き XBee ピッチ変換基板(MB-X)1式

ブレッドボード

ノレットホート

高輝度 LED 1 個,抵抗 1kΩ 1 個,セラミック・コンデンサ 0.1μF 1 個,(タクト・スイッチ 1 個 ※)2.54mm ピッチピン・ヘッダ(11 ピン)2 個

単 3×2 直列電池ボックス 1 個,単 3 電池 2 個,LAN ケーブル 1 本,ブレッドボード・ワイヤ適量,USB ケーブルなど ※ 本サンプルではタクト・スイッチを使いません.

ここでは、子機 XBeeWi-Fi モジュールの GPIO (DIO)ポートに接続された LED を制御するサンプル を紹介します。ハードウェアは、ブレッドボード上に LED とタクト・スイッチ、ストロベリーリナックス 製の DC-DC 電源回路付き XBee ピッチ変換基板「モバイルパワー XBee 変換モジュール MB-X」を実装して製作します(写真 10-1)。

XBee Wi-Fi にはコミッショニング・ボタンがありません. あらかじめ第9章第2節にしたがって無線LANの設定を行い、XBee Wi-Fi に設定されたIPア

ドレスをプログラムに記述することで機器を特定します. したがって、使用する XBee Wi-Fi モジュールの IP アドレスを控えておく必要があります.

ブレッドボード

子機は、ブレッドボード上に DC-DC 電源回路付き XBee ピッチ変換基板を実装し、その上に XBee Wi-Fi モジュールを実装して製作します。しかし、先にモジュールを実装してしまうと他の部品を実装しに くいので、写真 10-2 のように先に周辺回路からブレッドボード上に実装します。

XBee ピッチ変換基板の



開発環境:Raspberry Pi

LED

## 第1節 入手しやすい Bluetooth モジュール RN-42XVP

ここで使用する Bluetooth モジュール RN-42XVP は、入手しやすく、また国内の電波法に関する認証を 取得済みなので、よく使われる定番品です。

もともと、通信方式としての Bluetooth はスマート フォンなどに標準搭載されており、価格や生産台数に 強みがあり、アプリケーションも充実しています、し かし、その一方で、モジュール製品の供給先が大手企 業に集中してしまい、少量での入手性が難しいという 課題がありました.

筆者は 2013 年 5 月に Bluetooth モジュールを選定 するための調査を行いました.機能の比較において は、対応プロファイル数の少ない RN-42XVP の優位 性は低かったものの、国内の技適や認証の取得済みの Bluetooth モジュールの中ではもっとも安価だったこ とや、少量でも入手が可能であったこと、XBee と互 換性のあるコネクタを装備していることなどから、本 Bluetooth モジュールを選定しました. しかし、当時 の入手手段としては、米 Microchip Technology 社か ら直接購入するくらいしかなく、送料や輸送期間など を考えると手軽とは言えませんでした.

その後、秋月電子通商がRN-42XVPの取り扱いを

開始し、また同社から互換品の AE-RN-42-XB(参考価 格 2,000 円) が発売されるなど、今では Bluetooth モ ジュールの定番品と呼ばれるくらいになりました.

対応プロファイル数が少ないとはいえ、キーボード やマウス、ゲーム用コントローラなどで用いられてい る HID(ヒューマン・インターフェース・デバイス) プロファイルを搭載しているのも特徴の一つです。本 書でも HID プロファイルを利用し、Arduino から Raspberry Piのキーボード操作(カーソル操作)を行 うサンプルを紹介します.



写真 11-1 Bluetooth モジュール RN-42XVP

#### Raspberry Pi に接続する Bluetooth USB アダプタ 第2節

ここでは Raspberry Pi に Bluetooth USB アダプタ を接続し、RN-42XVP との間で Bluetooth 通信を行い ます. 最新の Raspberry Pi 3 Model B を使用するこ とも可能ですが、執筆時点では動作確認ができていま せん. 動作が不安定な場合は、Raspberry Pi 3の Wi-Fi を切って、有線 LAN で使用してください、Bluetooth と Wi-Fi は同じ周波数を使うので、電波干渉が発生し、 通信が安定しなくなる場合があります。 ここでは PCI (プラネックスコミュニケーションズ)製BT-Micro4 (写真 11-2)を使用します. 必要な機材を表 11-1 に示 します.

なお、この製品に関わらず CSR (Cambridge Silicon

Radio)社のチップが使われているものであれば、動作 すると思います. ただし. Bluetooth 2.0以前の古い



写真 11-2 PCI 製 Bluetooth USE

# 第1節 サンプル36 IchigoJam を Raspberry Pi から制御する

SAMPLE 36

IchigoJam を Raspberry Pi から制御する

実験用サンプル 通信方式:UART シリアル

Raspberry Pi から IchigoJam をリモート制御するサンプルです.

親機

256



Raspberry Pi IchigoJam用Personal Computer基板

その他:参考文献(6)用の別売パーツ・セットに含まれるパーツとプリント基板を組み立てて使用.

必要なハードウェア

- Raspberry Pi 2 Model B(本体, AC アダプタ, 周辺機器など) 1式
- IchigoJam 用 Personal Computer 基板[参考文献(6)] 1 式
- ブレッドボードジャンパ線(メス⇔オス)3 本, または USB ケーブル(USB シリアル変換 IC 搭載時)

ここでは Raspberry Pi に, jig.jp 社の IchigoJam もしくは、参考文献(6) 用の IchigoJam 用 Personal Computer 基板(CQ 出版社)を接続し、Raspberry Pi から IchigoJam BASIC を利用する方法について説明します。

IchigoJam は株式会社 jig.jp によって開発されたプ

ログラミングの学習教材用マイコン・ボードです.テレビとキーボードを接続することで、BASIC によるプログラミングが可能な学習用パソコンとして使用することができます.パソコンと同等機能を備えているRaspberry Pi に対し, IchigoJam はBASIC のプログラミングに限定して設計されました.

開発環境:Raspberry Pi

表 12-1 Raspberry Pi と IchigoJam の比較

項目	Raspberry Pi 2 Model B	IchigoJam U
CPU	ARM Cortex-A7 Quad Core 900MHz	ARM Cortex-M0 48 MHz
Flash	micro SD	32KB
RAM	1GB	4KB
OS	Raspbian(Linuxベース)等	IchigoJam BASIC
表示	フルHD出力	テキスト文字
ストレージ	micro SD(別売)/USBメモリ(別売)	内蔵 4KB/ 外付 EEPROM(別売)
カメラ	専用品(別売)	_
HDMI 端子	0	_
LAN 端子	0	_
USB 端子	0	_
GPIO 端子	0	0
アナログ入力	_	0
キーボード	汎用USBキーボード対応	PS/2 仕様キーボードのみ対応
マウス	汎用USBマウス対応	_
AC アダプタ	汎用Micro USB ※1A以上が必要	汎用 Micro USB 電源が使用可能
市販マイコン	_	市販マイコンにファームの書き込み可能
消費電力(実力)	約500mA	約 20mA 乾電池 <mark>で駆動</mark> 可能

# 第1節 BLE(Bluetooth Low Energy)について

ここでは各社から販売されている BLE タグ(写真 13-1)を用いて BLE タグのビーコンを受信する実験を行います. BLE は Bluetooth 4.0 でサポートされた Bluetooth Low Energy と呼ばれるプロトコルです. Bluetooth Smart の名称で普及を進める動きが高まりつつあります.

執筆時点では、Bluetooth と言えば従来のクラシック Bluetooth を示します。Bluetooth Low Energy や Bluetooth Smart にも Bluetooth の名称が付きますが、クラシック Bluetooth との通信を行うことはできません。また、今のところ BLE を使ったアプリケーションも普及しているとは言い難い段階です。

しかし、すでに多くのスマートフォンや Bluetooth USB モジュールに Bluetooth 4.0 対応の IC が実装されています。これらの IC には、従来のクラシック Bluetooth と BLE の両方の通信機能がデュアル・モードで搭載されています。もちろん、本書で使用するプ



写真 13-1 各社から販売されている BLE タグ

ラネックスコミュニケーションズ製の Bluetooth USB アダプタ BT-Micro 4にも BLE 機能が搭載されています。BLE そのものの普及はこれからですが、すでに BLE レディ機器が普及している点に強みがあり、今後、急速に普及が進む可能性があります。

なお、Bluetooth Smart 機器は、BLE プロトコルの みをサポートしたシングル・モード品です。デュア ル・モードではないため、従来のクラシック Bluetooth との通信は行えません.

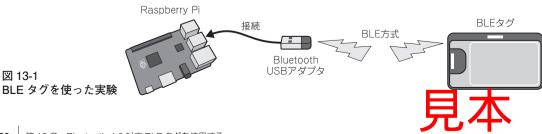
それでは、BLE タグの動作確認を行ってみましょう。Raspberry Pi 側の構成は、これまでのクラシック Bluetooth の実験のときと同じです。Bluetooth USB アダプタ BT-Micro 4を USB ポートに接続します。また、第11章第3節でインストールした Bluetooth 用プロトコル・スタック BlueZ のツール hcitool を使用します。

接続先の機器は BLE タグです。この間のワイヤレス通信の方式が、従来のクラシック Bluetooth 方式とは異なる BLE 方式になります(図 13-1).

機器の探索方法は、従来のクラシック Bluetooth とは異なります. BLE 機器を探索する場合は、hcitoolの lescan(LE スキャン)命令を使用します. LXTerminal から以下のコマンドを入力してください.

#### \$ sudo\_hcitool\_lescan\_--pa\_--du

電源の入ったBLE タグのMAC アドレスが図 13-2 のように表示されれば、正しく動作していることがわかります(3 個のBLE タグを使用した例). ただし、電源を入れてから時間が経つと送信頻度が低下します。また、LBT-VRU01 の場合は約5分後に自動的に電源が切れて、ビーコンを送信しなくなります.



## 第 1 節 Bluetooth モジュール RN-42XVP のローカル接続コマンド・モード

XBee ZB モジュールでは、AT コマンドを使って モジュールを制御することができました。Bluetooth モジュール RN-42XVP にも、似たようなコマンド・モードがあります。本章では、このコマンド・モード について解説します。

はじめに本節では、Raspberry Pi に RN-42XVP を ローカル接続した場合のコマンド実行方法について説 明します(非ワイヤレス通信).

RN-42XVP を XBee USB エクスプローラに接続し、 その XBee USB エクスプローラを Raspberry Pi に接続します。そして、シリアル端末 cu を使って、RN-42XVP を接続したシリアル・ポートを開きます。 USBO を開くには以下のように入力します。

\$ cu\_-h\_-s\_115200\_-l\_/dev/ttyUSB0

「Connect」が表示されたら、ローカル接続の完了です。次に、コマンド・モードへ入る手続きを行います。「\$(ドルマーク)」を3回、「\$\$\$」と続けて入力してください。このときに「Enter」キーを押さないように注意します。Bluetooth モジュール RN-42XVP がコマンド・モードに入ると「CMD」の応答が得られ、RN-42XVP 上の LED が高速に点滅します。

(入力) 「s | 「s | 「s | (Enter 不要)

…コマンド・モードへ

(応答) CMD

次節では、リモート接続した状態でコマンド・モードに入りますが、Bluetooth モジュール RN-42XVP が起動してから 60 秒が経過すると、リモート接続によるコマンド・モードへの移行ができなくなる場合があります。

RN-42 のバージョンが、Ver 6.15 04/26/2013 よりも古い場合は、この60秒の制限を解除しておきましょう. コマンド・モードに移行した状態で以下の、ST、255 を実行します.

(入力) 「s」「T」「,」「2」「5」「5」「4」

…モード移行制限の解除

(応答) AOK

コマンド・モードを抜けるには、「-(マイナス)」を 3回「---」と入力して「Enter」を押します。「END」の 応答が得られ、LED の点滅速度も元の速さに戻ります。また、「-」(チルダ)と「-」(ピリオド)を入力すると、 cu 端末が終了します。

(入力) [-|[-|[-|[-

(応答) END

(入力)「~」「.」

ワイヤレスを経由した実験ではトラブルも多く、とくに RN-42XVP が正常に動作することを確認する際や、コマンドのテストを行うときなどにローカル・コマンドを使用することがあります。

例えば、Bluetooth 接続ができなくなってしまう場合や、ヒューマン・インターフェース・デバイス (HID) プロファイルに変わってしまうこともあります。そのような場合は、ローカル接続した状態で、以下の手順で設定を工場出荷状態に初期化します。

\$ cuu-hu-su115200u-lu/dev/ttyUSB0 4

(入力) 「s | 「s | (Enter 不要)

…コマンド・モードへ

(応答) CMD

(入力) [s] [f] [,] [1] [4]

…工場出荷状態の設定に戻す

(応答) AOK

(入力) [R] [, | [1] [型]

…再起動(再起動後に設定完了)

(応答) Reboot!

(入力) 「~」「.」 …シリアル端末 cu の終了

なお、ローカル接続コマンド・モードとリモート接続コマンド・モードを同時に実行することはできません. LED の点滅速度が低速に戻っていることを. 確認してから、次節に進んでください. 高速に点滅したままの場合は、シリアル端末 cu から「-」「-」「-」「-」「-」「-」を入力して、コマンド・モードを解除してください.



#### サンプル 46 Bluetooth モジュール RN-42XVP の LED 制御 第1節

Bluetooth モジュールのペアリングと LED の制御

実験用サンプル 通信方式:Bluetooth

親機となる Raspberry Pi から子機 Bluetooth モジュールの GPIO を制御して GPIO ポート 9 と 10 に接続した LED を点滅 します. リモートで使用するための各種設定とペアリングも行います.

親 機

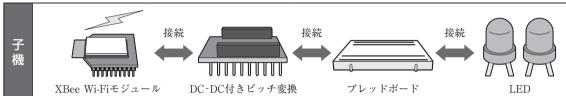


Raspberry Pi

Bluetooth USBアダプタ

開発環境:Raspberry Pi

その他: Raspberry Pi に Bluetooth USB アダプタ (Bluetooth 4.0 対応)を接続.



ファームウェア:RN-42 Firmware 6.15 以降		Slave	SPP プロファイル
電源:乾電池2本3V	シリアル: -	GPIO 11(9): -	GPIO 6(6): LED(RS)
ADC 1(19): -	GPIO 7(18): (タクト・スイッチ)	GPIO 3(17): (タクト・スイッチ)	_
_	GPIO 9(7): LED	GPIO 10(4): LED	Associate (15) : LED (RN42)
The file arm of the latter of			

│その他:XBee ZB とはピンの役割などに相違があります.

#### 必要なハードウェア

• Raspberry Pi 2 Model B(本体, AC アダプタ, 周辺機器など) 1式

• Bluetooth USB アダプタ Planex BT-Micro4 1個

• Microchip 社 Bluetooth モジュール RN-42XVP 1個

1式 • DC-DC 電源回路付き XBee ピッチ変換基板(MB-X)

ブレッドボード

 高輝度 LED 2 個,抵抗 1kΩ 4 個,セラミック・コンデンサ 0.1 μF 1 個,(タクト・スイッチ 2 個), 2.54mm ピッチピン・ヘッダ(11 ピン) 2個

単3×2直列電池ボックス1個, 単3電池2個, ブレッドボード・ワイヤ適量, USB ケーブルなど

Bluetooth によるワイヤレス通信を使用して、親機 から子機に GPIO 制御信号を送信し、LED の点灯・ 消灯をリモート制御するサンプルについて説明しま す.

親機の Raspberry Pi 側の構成は、これまでのクラ シック Bluetooth や BLE と同様です. 本章のサンプ ル・プログラム 46 とサンプル・プログラム 47 で使 用する子機は、ブレッドボードを使用して製作しま す. **表 15-1** に製作する子機に搭載する Bluetooth モ ジュール RN-42XVP の GPIO ポートの使用方法を示 します. 表中の「XBee ピン」の番号は、Bluetooth モ

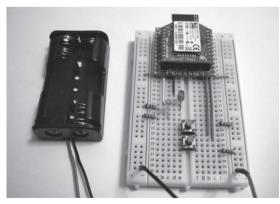


写真 15-1 Bluetooth 搭載ス & LET 子機の製作例

# 第1節 インターネット上のデータを curl や wget で取得する

curl は、インターネット上のデータを取得するためのコマンドです。ここではインターネットからファイルを取得する方法について説明します。まずは、Raspberry Piの Raspbian を使用し、LXTerminal から以下のように curl コマンドを実行してみてください。

\$ curlu-suwww.geocities.jp/

bokunimowakaru/cg/pi.txt

図 16-1 のように、指定した URL のテキスト・ファイルをインターネットから取得し、情報が表示されます。この情報は本書のサポート・ページの更新情報です。更新頻度は、数カ月に1回程度か、場合によってはもっと長期間になるかもしれません。

オプションの「-s」は、取得時の進捗状況やエラーなどを表示させないためのオプションです。その次のURLは取得するファイルのインターネット・アドレスです。ここでは「http://」を省略しましたが、明示することでプロトコルを指定することも可能です。もちろん、ウェブ・ページなどのHTMLファイルを取得することも可能です。

今度は、時刻を取得してみましょう. 下記を実行すると、(独立行政法人)情報通信研究機構が配信する時刻情報を取得することができます.

\$ curl\_-s\_ntp-a1.nict.go.jp/

cgi-bin/time

ただし、こういったサービスは、配信する団体等の都合で終了する可能性もあります。何のデータも得られなかった場合や、HTMLで書かれたエラーが表示された場合は、ご容赦ください。またサービスによっては、販売や運用目的で利用する場合にサービス提供者との契約やサービス利用料の支払いが必要になります(以降で紹介するサービスも同様).

次に、類似のコマンド wget を使ってみましょう. 以下のように入力してみてください.

\$ wgetu-qu-Ou/dev/

stdin\_www.geocities.jp/
bokunimowakaru/cg/pi.txt∜

このwget コマンドの第1引き数の「-q」は、curl コマンドの「-s」に相当し、取得時の状況表示やエラー表示を無効にします。第2引き数の「-O/dev/stdin」は、標準入力に取得内容を出力するためのオプションです。このオプションを省略すると、現在のフォルダにファイルとして保存されます。

このように、curl コマンドを使っても wget コマンドを使っても同じようなことを実現することができます. どちらかと言えば、curl コマンドはインターネット上のデータにアクセスする際に使われ、wget コマンドはインターネット上のコンテンツのダウンロードに使われることが多いです. 本書では curl コマンドを用いることにします.



図 16-1 インターネットから情報を取得したときのようす



ISBN978-4-7898-4223-5

C3055 ¥3200E

## CQ出版社

定価:本体3,200円(税別)





1923055032002

# Wi-Fi/Bluetooth/ZigBee無線用 Raspberry Pi プログラム全集

Complete collection of Raspberry Pi software programs for Wi-Fi/Bluetooth/ZigBee