

回路の素101 正誤表(第1版) 2012年11月19日

章	ページ	回路の素	誤	正	
1	40	008	図2(a) キャプション	極性が逆の正弦波を入力した場合	極性が逆の正弦波を入力し, V_R を $+1V_{DC}$ とした場合
	41	009	図2(a) 図中コメント	上から順に, V_{out} , v_{in-} , v_{in+}	上から順に, V_{out} , v_{in+} , v_{in-}
			図2(a) キャプション	$v_{in+} = v_{in-}$	$v_{in+} = -v_{in-}$
	42	010	図2(a) キャプション	$v_{in+} = v_{in-}$	$v_{in+} = -v_{in-}$
			図2(c) キャプション	$v_{in+} = v_{in-}$, $V_R=1.5V$	$v_{in+} = -v_{in-}$, $V_R=1.5V$
54	017	図3 0Vの表示位置	下から1本目の軸に表記	下から2本目の軸に表記	
2	65	020	右の段 ↑7行目	… $20k\Omega$)	… $16k\Omega$)
	68	022	図4 キャプション	入力は $1V_{p-p}$ の方形波	入力は $1V_{p-p}/300Hz$ の方形波
	84	031	図3 図中 180° の範囲	v_{in} と0軸の交点 → v_{in} と0軸の交点	v_{in} と0軸の交点 → v_{out} と0軸の交点
3	91	036	計算式	出力電圧 $v_{out} = R_M/R_P R_F(\dots$	出力電圧 $v_{out} = R_P/R_M R_F(\dots$
			計算式	$R_P:R_{P1}, R_{P2}, \dots R_{PN}$	$R_P:R_{P1}, R_{P2}, \dots R_{PN}, R_S$
			計算式	$R_M:R_{P1}, R_{P2}, \dots R_{MN}$	$R_M:R_{P1}, R_{P2}, \dots R_{MN}, R_F$
5	108	047	図6の D_1, D_2	ショットキー・バリア・ダイオード	ツェナー・ダイオード
	117	055	右の段 ↑5行目	v_A が v_i より高いときだけ D_1 がON…	v_A が v_i より低いときだけ D_2 がON…
7	137	072	左の段 ↑19行目	(日本サーボ)	(日本電産サーボ)
	139	073	図1中	(三洋)	(三洋半導体)