

● 今回のねらい

 ディジタル差動伝送回路は、コモン・モード成分を 打ち消すことができます。そのようすを簡単な実験で 示します。これにより、ディジタル差動伝送回路の動 作のポイントがつかめます。

ディジタル差動伝送では、信号波形の乱れを防ぐ終端抵抗の入れ方にいろいろな方法があります。それらの違いによる信号への影響を、回路実験と回路シミュレータを使用して示します。これにより、ディジタル差動伝送の線路と終端の設計ポイントを理解します。

ディジタル差動回路の動作を 実験で確かめる

● ディジタル差動回路とアナログ差動回路の違い

ー般のロジック回路では、入力信号レベルが High かLow かによって回路の動作が決まります。例えば、 入力信号の論理を反転するインバータであれば、 High レベルの入力では出力が Low レベルになります。 一方、ディジタル差動回路では、2本の信号線路が ー対となって一つのデータが送られます。アナログ差 動回路のように、グラウンド電位に対してプラス/マ イナス両電位の信号が送られるのではなく、一方の線



図7-1 ディジタル差動回路の入力回路

にロジックの High が送られるときにもう一方の線に はロジックの Low が,一方の線に Low が送られると きにもう一方には High というように送られます.

図7-1は、一般的なディジタル差動回路を簡単に 示したものです. IN₁とIN₂が入力です. ここでは FETで示していますが,バイポーラ・トランジスタ で構成されることもあります. この構成では、FET は定電流源I₁につながっており、二つの入力電圧が違 うときに電源側に付いている抵抗*R*₁, *R*₂を流れる電 流の合計が一定になるように変化します. 図7-1で は、*R*₂からロジックを取り出しています.

図7-2は、OPアンプLF356の簡略化した内部回路 です. 左側の(+)と(-)の記号が付いているところが 信号入力ピンです. 図7-1と同じように、二つの入 力は定電流源につながっているFETのゲートにつな がっています. OPアンプはアナログ的に増幅するこ とが目的ですから、それ以外の部分はディジタル差動 回路とは異なった構成になっているのでここでは触れ ません.

図7-3は、二つのアナログ・レベルを比較してど ちらが大きいかをロジック・レベルで出力するコンパ レータLM393の内部回路を簡単に示したものです。 やはり、入力信号は一つの定電流源につながった二つ のトランジスタのベースにつながっています。出力は、 一方のコレクタ側からバッファを経て出力されていま す.

ディジタル差動回路とアナログ差動回路の入出力 波形を観測

図7-4は、コンパレータLM393を使った実験回路 です.図7-4(a)は-入力側を一定電圧(2.5 V)につな ぎ、+入力側に変化する信号を加えています.図7-4 (b)は逆に、+入力側を一定電圧(2.5 V)につなぎ、-入力側に変化する信号を加えています.

写真7-1は、この回路を実際に動作させて実験しているようすです。500 MHz帯域の10:1受動プロ ーブを使用しています。使用したオシロスコープは、



図7-2 OP アンプLF356 の内部回路 入力部は定電流源につながる差動回路となっている



図7-3 アナログ・コンパレータLM393の等価回路

サンプリング速度2Gspsで帯域は500 MHzです.

図7-5に実験結果を示します.図7-5の波形で一 直線になっているのが図7-4の(b)点で,2.5 Vにつな がれているため一定の電圧になっています.上側のも う一つの波形が矩形波状の入力波形(図7-4の(3)), 下の波形は出力波形(図7-4の(3))です.この結果 から,共通の定電流回路につながれ,一方のコレクタ 側の変化を増幅させて出力を取り出す構成のトランジ スタ回路は,ベース(ゲート)入力電圧が異なるとどち らが大きいかによって出力が論理的に変化することが 分かります.

ただし、このようなコンパレータは、図7-5の時 間軸が5μs/divであることから分かるように、波形 が少し遅れてなまっており、応答速度が遅く、高速な





図7-4 アナログ・コンパレータの入出力波形を観測するため の実験回路



写真7-1 図7-4の実験のようす