

p.176 右 5, 10, 11, 14 K_C T_C

p.177 左 7, 9 K_C T_C

p.182 右 1 図2 図3

付録 CD-ROM 「msp gcc 環境の構築と操作概要」

リスト 4 下記の赤色行

略

```
void main(void)
```

```
{
```

```
    WDCTL = WDTW + WDTOLD; // WDT の停止 .....
```

```
    P1OUT &= ~0x01; // P1.0 の出力を 0 に設定(入力設定なので LED は点灯しない) .....
```

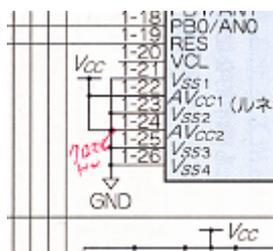
```
略
```

連載 「実験で学ぶロジック回路設計」

p.240 Keyword3 右 3 “H” 1

連載 「実践講座 小型モータの選定と制御技術」

p.246 図 6-4 下記 . 1-24 番ピンと GND の交差黒丸を削除



p.249 リスト 6-1 下記

```
#define MPU_CLK 20000000L //マイコン動作周波数[Hz]
```

```
#define MPU_CLK 20000000UL //マイコン動作周波数[Hz]
```

```
volatile int gWidthA; //測定パルス幅(A 相)
```

```
volatile unsigned int gWidthA; //測定パルス幅(A 相)
```

連載 「PLL 周波数シンセサイザの設計法徹底解説」

p.258 図 11-1 低域フィルタ (LPF) ループ・フィルタ