訂正とお詫び

本誌のバック・ナンバーにおいて、下記の箇所に誤りがありました。お詫びして訂正いたします。 (編集部)

■ 2008年7月号

● 特集

最後に移動

p.97 左 \downarrow 9行目 「アナログ回路では」 \rightarrow 文頭に「p.100 のコラムで」挿入 p.107 左 \downarrow 2行目 「小さいということです」 \rightarrow 「小さい順ということです」 p.112 図 14, 左 \downarrow 6~8行目 p.117 の

p.124 図12(b) 縦軸の単位 [s] → 「us]

p.126 右 \uparrow 6~7行目「(3)に付属のソフトウェアなどを使用」→「(23)を基に、 f_n と Q_n を算出」

● ディジタル制御電源

p.148 $\not \exists \zeta(4) \mid V_{out} = (K/T_S) \Delta V_{in}, K = \Delta T_{on}/\Delta V \rfloor \rightarrow \int \Delta V_{out} = \Delta (T_{on}/T_S)$

 V_{in} , $\Delta T_{on} = K\Delta V$, ただし, K:変調係数」

BASICS

p.167 図14-3台詞内 「90°進んで」 → 「90°遅れて」 p.175 表4-2吹き出し 「最大規格」→ 「最大定格」

●「VoIP インターホン」

p.235 左 ↓ 10 行目 「追加変更」→ 「追加」

p.238 図3 下図参照



p.239 左↓4行目 「リアルタイム・プロトコル処理」→「リアルタイム・トラ

ンスポート・プロトコル処理」 p.242 左 ↓ 9 行目 「無限ループで」→ 「無限ループでの |

- 高精度ディジタル時計の製作 p.249 左↓5行目 「1 秒分になると」 →「1 秒が経過するごとに」
- リチウム・イオン電池充電回路 の設計ポイント

p.259 図8 図中「USB(5.0 V/div)」 →「USB(1.0 V/div) |

● アナログ回路定石集

p.262 左↓10行目 「 $f_C = 1/2 \pi f_C$ 」 \rightarrow 「 $f_C = 1/2 \pi RC$ 」

● エンジニアのための英語例文 p.264 英文メール↓5行目 「Head quarters」→「Headquarters」