

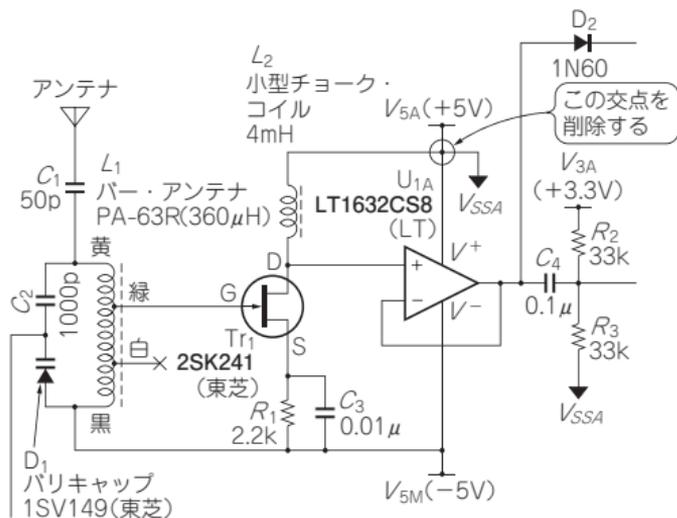
訂正とおわび

本誌のバック・ナンバーにおいて、下記の個所に誤りがありました。おわびして訂正いたします(本誌のウェブ・ページで同様の内容を掲載しています)。 (編集部)

■ 2013年6月号

● 特集「脱アマ! アナログ回路教科書」

p.90 左↑9行目: $3.0 \times 10^6 \text{ m/s} \rightarrow 3.0 \times 10^8 \text{ ms}$



■ 2013年7月号

● 特集 カメレオンIC PSoC

p.132 図7 左下の図のように交点を削除

● USB-FPFA信号処理基板の製作と応用

p.193 図1 製作したインピーダンス・アナライザの使い方→製作したリターン・ロス・ブリッジの性能の測定の仕方

p.194 右↓8行目 $L = \dots$ の式 $|Z| \rightarrow Z$

p.194 右↓9行目 $C = \dots$ の式 $|Z| \rightarrow Z$

● トラ技式電動バイクの製作

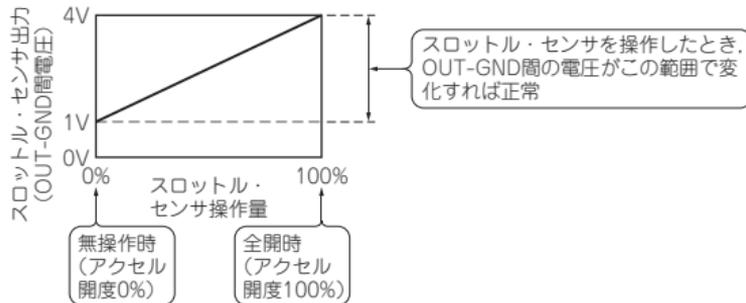
p.203 右↓1行目: エラーコード4.4→エラーコード4.2

● トラ技式電動バイクの製作

p.203 右↓1行目: エラーコード4.4→エラーコード4.2

p.202 図3(b): 右下の図参照

p.208 ↑8行目: 左手の法則→右手の法則



(b) ホール素子式スロットル・センサの一般的な特性